

Analisi di una trave incastrata-incastrata, sollecitata da un cedimento di un estremo

- definisco alcune variabili simboliche (inizializzazione)

```
syms q z c_1 c_2 c_3 c_4 EI Ix chi_a L d_B
```

- carichi

```
chi_a = 0; % assenza di distorsioni termiche  
q = 0;
```

- integrazione delle equazioni in gioco

```
% indefinite di equilibrio  
T(z) = -int(q, z) + c_1
```

$$T(z) = c_1$$

```
M(z) = int(T, z) + c_2
```

$$M(z) = c_2 + c_1 z$$

```
% legame costitutivo  
chi(z) = M(z)/(EI*Ix) + chi_a
```

$$\chi(z) =$$

$$\frac{c_2 + c_1 z}{EI Ix}$$

```
% congruenza  
phi(z) = int(chi, z) + c_3
```

$$\phi(z) =$$

$$c_3 + \frac{z(2c_2 + c_1 z)}{2EI Ix}$$

```
v0(z) = -int(phi, z) + c_4
```

$$v_0(z) =$$

$$c_4 - c_3 z - \frac{z (c_1 z^2 + 3 c_2 z)}{6 E I x}$$

- calcolo delle costanti di integrazione attraverso le condizioni al contorno

```
[cs_1, cs_2, cs_3, cs_4] = ...
solve({v0(0) == 0; ...
      phi(0) == 0; ...
      v0(L) == d_B; ...
      phi(L) == 0}, ...
      {c_1, c_2, c_3, c_4})
```

cs_1 =

$$\frac{12 E I x d_B}{L^3}$$

cs_2 =

$$-\frac{6 E I x d_B}{L^2}$$

cs_3 = 0

cs_4 = 0

- sostituisco le costanti di integrazione determinate nelle funzioni taglio, momento flettente, curvatura, rotazione e spostamento

```
cs = [cs_1, cs_2, cs_3, cs_4];
cc = [c_1, c_2, c_3, c_4];
T(z) = simplify(subs(T(z), cc, cs))
```

T(z) =

$$\frac{12 E I x d_B}{L^3}$$

```
M(z) = simplify(subs(M(z), cc, cs))
```

M(z) =

$$-\frac{6 E I x d_B (L - 2 z)}{L^3}$$

```
chi(z) = simplify(subs(chi(z), cc, cs))
```

chi(z) =

$$-\frac{6 d_B (L - 2 z)}{L^3}$$

```
phi(z) = simplify(subs(phi(z),cc,cs))
```

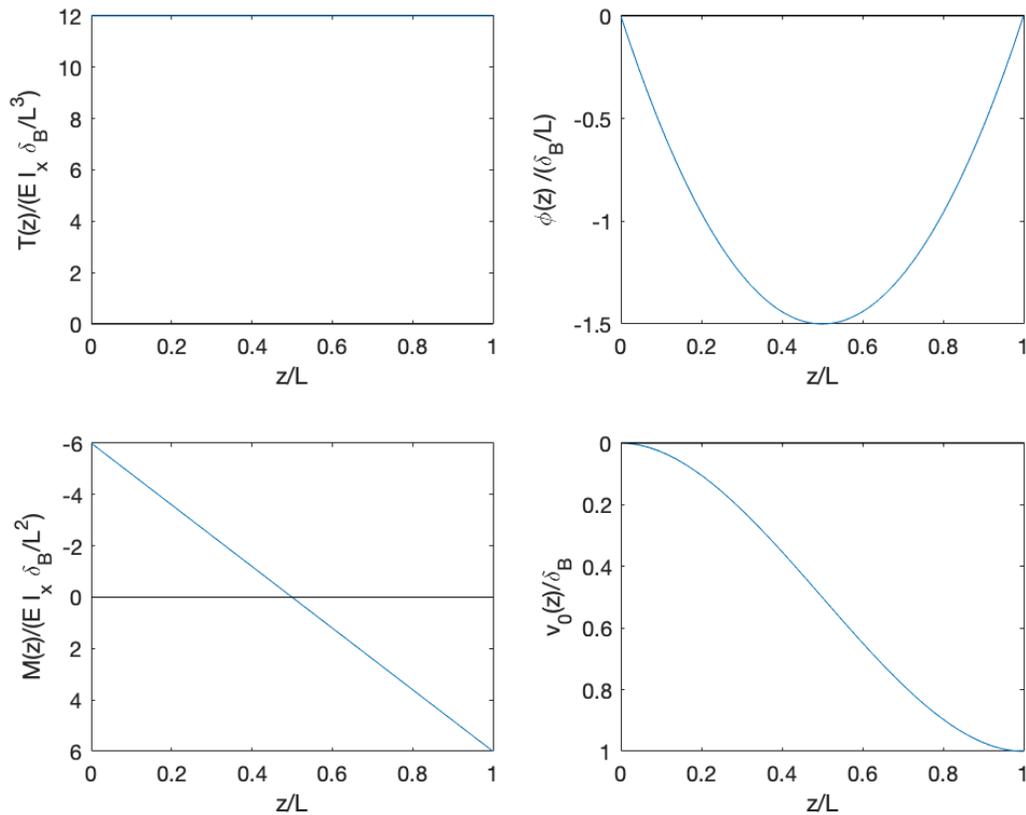
$$\text{phi}(z) = -\frac{6 d_B z (L - z)}{L^3}$$

```
v0(z) = simplify(subs(v0(z),cc,cs))
```

$$v_0(z) = \frac{d_B z^2 (3L - 2z)}{L^3}$$

- diagrammi

```
figure
subplot(2,2,1)
fplot(subs(T(z)/(E1*Ix*d_B/L^3),[L],[1]),[0 1])
    line(xlim(), [0,0], 'Color', 'k');
    xlabel('z/L'), ylabel('T(z)/(E I_x \delta_B/L^3)')
subplot(2,2,3)
fplot(subs(M(z)/(E1*Ix*d_B/L^2),[L],[1]),[0 1])
    set(gca,'Ydir','reverse')
    line(xlim(), [0,0], 'Color', 'k');
    xlabel('z/L'), ylabel('M(z)/(E I_x \delta_B/L^2)')
subplot(2,2,2)
fplot(subs(phi(z)/(d_B/L),[L],[1]),[0 1])
    line(xlim(), [0,0], 'Color', 'k');
    xlabel('z/L'), ylabel('\phi(z) /(\delta_B/L)')
subplot(2,2,4)
fplot(subs(v0(z) / d_B,[L],[1]),[0 1])
    set(gca,'Ydir','reverse')
    line(xlim(), [0,0], 'Color', 'k');
    xlabel('z/L'), ylabel('v_0(z)/\delta_B')
```



```
% saveas(gcf,'IncIncCedim.tiff','tiff')
```

- valori notevoli

```
fprintf('spostamento in mezzeria %s',v0(L/2))
```

spostamento in mezzeria $d_B/2$

```
fprintf('momento flettente nella sezione iniziale %s',M(0))
```

momento flettente nella sezione iniziale $-(6*E_I*I_x*d_B)/L^2$

```
fprintf('momento flettente nella sezione finale %s',M(L))
```

momento flettente nella sezione finale $(6*E_I*I_x*d_B)/L^2$

```
fprintf('momento flettente nella sezione di mezzeria %s',M(L/2))
```

momento flettente nella sezione di mezzeria 0

```
fprintf('taglio nella sezione iniziale %s',T(0))
```

taglio nella sezione iniziale $(12*E_I*I_x*d_B)/L^3$

```
fprintf('taglio nella sezione finale %s',T(L))
```

```
taglio nella sezione finale (12*E1*Ix*d_B)/L^3
```