

Prodotto righe per colonne fra matrici (PRC)

1

Vogliamo definire un prodotto

$$M_{m,n}(K) \times M_{n,p}(K) \longrightarrow M_{m,p}(K)$$

che associ a ^{una} matrice $A, m \times n$ a coefficienti
nel campo K e una $B, n \times p$ $=$
 $=$ una $C, m \times p$ $=$
 $=$

Lo facciamo nello stesso modo indicato per
le matrici quadrate pensando di eseguire
 $(a_1 \dots a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + \dots + a_n b_n = \sum_{i=1}^n a_i b_i$
(DETTO PRODOTTO SCALARE FRA I VETTORI
 a^T e b)
su tutte le righe di A e le colonne di B :
la moltiplicazione della riga i -ma di A
con la j -ma colonna di B produce il
generico elemento c_{ij} della matrice $C = AB$.

$$\text{ES. } \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$3 \times 2 \qquad 2 \times 3 \qquad 3 \times 3$

Precisamente, se

$$A = (a_{ik}) , \quad B = (b_{kj})$$

con $i=1 \dots m$, $k=1 \dots n$, $j=1 \dots p$

allora

$$C = (c_{ij}) \quad \text{con } \begin{matrix} i=1 \dots m \\ j=1 \dots p \end{matrix}$$

dove

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}$$

• Ricordiamo anche che se $\lambda \in K$ e $A \in M_{m \times n}(K)$ si pone $\lambda A = (\lambda a_{ij})$. PRODOTTO FRA UNO SCALARE E UNA MATRICE.

• Due matrici si dicono compatibili per la moltiplicazione se la prima sta in $M_{m,n}(K)$ e la seconda in $M_{n,p}(K)$ e cioè se il numero di colonne della prima coincide con il numero di righe della seconda. Le matrici in $M_n(K)$ (quadrate) sono sempre compatibili per la moltiplicazione. $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ e $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 2 \\ \sqrt{2} & \pi & 0 \end{pmatrix}$ non lo sono.

PROPRIETA' siano A, B, C compatibili.

Per le moltiplicazioni ^{indicate} \forall e $\lambda \in K$ uno scalare. Allora valgono le :

a) $A(B+C) = AB + AC$

b) $AB \neq BA$ (in generale)

c) $AI = IA = A$ dove I matrice identita'

d) $A(\lambda B) = \lambda(AB)$

e) $(AB)^T = B^T A^T$

f) $\text{rank}(AB) \leq \min \{ \text{rank}(A), \text{rank}(B) \}$

Siete capaci a dimostrare tali

proprietà? Un caso "facile": $A(\lambda B) = \lambda(AB)$.

Si deve vedere che per ogni i, j l'entrata di posto i, j nella matrice $A(\lambda B)$

coincide con quella di posto i, j nella

$\lambda(AB)$ cioè che $\sum_k a_{ik} (\lambda b_{kj}) = \lambda \sum_k a_{ik} b_{kj}$

e questo viene dal fatto che il prodotto \cdot in K è commutativo e associativo per cui

$$a_{ik} (\lambda b_{kj}) = (a_{ik} \lambda) b_{kj} = \\ = (\lambda a_{ik}) b_{kj} = \lambda (a_{ik} b_{kj})$$

e dal fatto che il prodotto è distributivo rispetto alla somma per cui

$$\lambda \sum a_{ik} b_{kj} = \lambda (a_{i1} b_{1j} + a_{i2} b_{2j} + \dots \\ + a_{in} b_{nj}) = \lambda a_{i1} b_{1j} + \lambda a_{i2} b_{2j} + \dots + \\ + \lambda a_{in} b_{nj} = \sum \lambda (a_{ik} b_{kj})$$

• $(A B)^T = B^T A^T$: termine generale \checkmark di posto i, j per $(A B)^T$ è $c_{ji} = \sum_k a_{jk} b_{ki}$ (1)
 per $B^T A^T$ è $\sum_k (i, k) \cdot d_{(k, j)}$ di $B^T \cdot (k, j)$ di A^T
 $= \sum_k b_{ki} a_{jk}$ (2)
 per cui (1) \equiv (2).

• $\text{rank}(AB) \leq \min \{ \text{rank}(A), \text{rank}(B) \}$

non è elementare ...

AB ≠ BA : facile

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad 3 \neq 2 \text{ basta}$$

$$A = (a_{ij}), B = (b_{ij})$$

infatti due matrici sono uguali se hanno stesso numero di righe e colonne e in più $a_{ij} = b_{ij} \quad \forall i, j$

Di conseguenza sono diverse se

$$\exists i, j \text{ t.c. } a_{ij} \neq b_{ij}.$$

Forma matriciale di un sistema lineare

Se \mathcal{S} ha ricompleta $A \in M_{m,n}(K)$
 e colonna dei termini noti: $b \in M_{m,1}(K)$
 allora \mathcal{S} si scrive con $\hat{=}$ PRC con:

$$Ax = b$$

dove $x \in M_{n,1}(K) \stackrel{v}{\sim} \vec{x}$ è un vettore colonna
 con n componenti (le variabili del
 sistema)

- legame fra le soluzioni di $Ax = b$ (1)
e del sistema omogeneo associato

$$\underline{Ax = 0} \quad (2)$$

Proposizione Le soluzioni di (1) si ottengono
 tutte sommando ad una soluzione partico-
 lare x^0 di (1), una soluzione di (2).

Si dice che le soluzioni di (1) sono
 un TRASLATO di quelle del S.O. associato.

dim. Sia $x^0 \in K^n$ una soluzione particolare di (1) ossia valga $Ax^0 = b$. 7

Vogliamo vedere due fatti:

I) se x risolve (2) allora $x + x^0$ risolve (1)

II) se y risolve (1) allora esiste x che risolve (2) t.e. $y = x + x^0$

Sarà tutto molto semplice da fare grazie alle proprietà del PRC e alle forme matriciali dei sistemi in gioco!

I). Se x risolve (2) allora $Ax = 0$

$$\text{e con } A(x + x^0) = Ax + Ax^0 = 0 + b = b$$

(2)

ovvia $x + x^0$ è soluzione di (1)

II) Se y risolve (1) consideriamo $x = y - x^0$ e vediamo se risolve (2):

$$A(y - x^0) = Ay - Ax^0 = b - b = 0$$

perché y risolve (1) e anche x^0 risolve (1).

Q.E.D.

ES. Visualizzare come tratto delle soluzioni del s.o. associato, e l'insieme S delle soluzioni di

$$\begin{cases} x - y + z = 4 \\ x + y - z = 6 \end{cases}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & -1 & 6 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{EG}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & -2 & 2 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{3.} \left(\begin{array}{ccc|c} \textcircled{1} & -1 & 1 & 4 \\ 0 & \textcircled{1} & -1 & 1 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} z \text{ libera} \\ x, y \text{ dipendenti.} \end{array}$$

$$\boxed{y = z + 1}$$

$$\boxed{x} = \cancel{z} + 1 - \cancel{z} + 4 = \boxed{5}$$

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} 5 \\ z+1 \\ z \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ z \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\} \quad (*)$$

Periamo ora di risolvere $\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right)$.
I passaggi sono identici e ci portano a

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right) \quad \text{in cui} \quad \boxed{y = z}, \quad \boxed{x - z + z = 0}$$

$$S_0 = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ z \\ z \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ z \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid z \in \mathbb{R} \right\}$$

In questo esempio si vede anche

$$x^0 = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} !!$$

chiaramente

$$S = S_0 + \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Notate che tutto sta nella scrittura (*) di S :
La parte $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ descrive la S_0 dell'omo generico; $\begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ è la soluzione particolare che troda

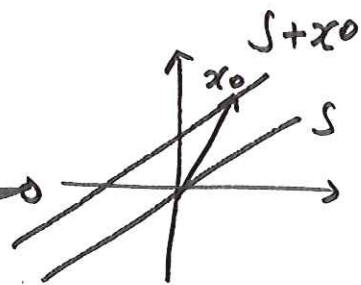
Def. Se $S \subseteq k^n$ e $x_0 \in k^n$ si definisce
(insieme) (punto)

traslato di S tramite x_0
e l'insieme ottenuto considerando la
somma fra un generico elemento di S e x_0

$$S + x_0 := \{s + x_0 \mid s \in S\} \subseteq k^n$$

(la definizione è tenuta per la somma
di elementi: $= k^n$ resta $= k^n$)

Oss. Se S è un sottospazio \Rightarrow
 $S + x_0$ è ancora un sottospazio
se $x_0 = 0 \in k^n$.



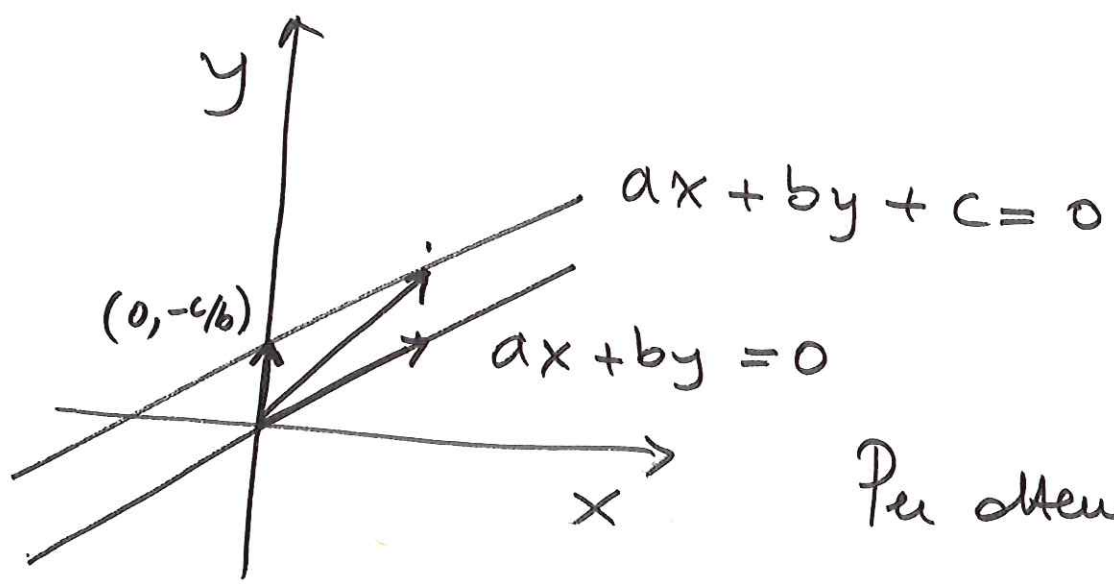
I trovat. di sottospazi di K^n si
chiamano sottovarietà lineari affini
(s.l.a)

ES. Una retta nel piano è una
s.l.a

In fatti $ax + by + c = 0$ generica

retta di \mathbb{R}^2 è ottenuta prendendo

$ax + by = 0$ retta per $(0,0)$ parallela
alla data e sottospazio di \mathbb{R}^2 .



Per ottenere

$ax + by + c = 0$ da $ax + by = 0$

si trova usando una qualunque
soluzione di $ax + by + c = 0$, ed es
se $b \neq 0$ si può usare $(0, -c/b)$ come in fig.