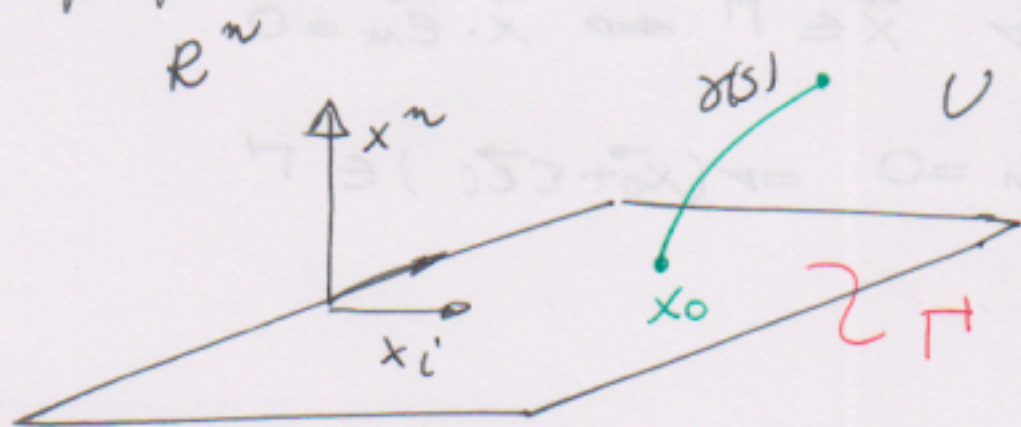


Metodo delle caratteristiche: c. I.

Per determinare le condiz. che garantiscono che il prob. Cauchy è ben posto in un opportuno intorno, consideriamo il caso semplificato in cui $\Gamma \equiv \{x_n = 0\}$



Ricordiamo il mt. caratt.

$$F(\bar{p}, z, \bar{x}) = 0$$

$$\begin{cases} \dot{\gamma}(s) = \bar{\nabla}_{\bar{p}} F \\ \dot{p}(s) = -\bar{\nabla}_{\bar{x}} F - \bar{p} \frac{\partial F}{\partial z} \\ \dot{z}(s) = \bar{p} \cdot \bar{\nabla}_{\bar{p}} F \end{cases}$$

Dove $z(s) = w(\gamma(s))$ $\bar{p}(s) = \nabla_x w|_{x=\gamma(s)}$

$$\begin{cases} F(\nabla_x w, w, x) = 0 & x \in U \\ w = g & x \in \Gamma \equiv \{x_n = 0\} \end{cases}$$

c. I.: Fissiamo un punto $x_0 \in \Gamma$

$$\bar{\gamma}(0) = x_0$$

$$z(0) = w(\bar{\gamma}(0)) = w(x_0) = g(x_0)$$

Calcoliamo $\left. \frac{\partial w}{\partial x} \right|_{x=x_0}$

$$i=1 \dots n-1 \rightarrow \frac{\partial w}{\partial x_i} \Big|_{x_0} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{w(x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) - w(x_0)}{\varepsilon}$$

Π è lo spazio $\{x_n = 0\} \Rightarrow \vec{x} \in \Pi \Leftrightarrow \vec{x} \cdot \vec{e}_n = 0$

$$x_0 \in \Pi \Rightarrow (x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) \cdot \vec{e}_n = 0 \Rightarrow (x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) \in \Pi$$

$$\Rightarrow x \in \Pi \quad w(x) = g(x)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial w}{\partial x_i} \Big|_{x_0} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{g(x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) - g(x_0)}{\varepsilon} = \left. \frac{\partial g}{\partial x_i} \right|_{x=x_0}$$

$$\text{Quindi } \vec{p} = \vec{p}(x_0) = \left(\left. \frac{\partial g}{\partial x_1} \right|_{x_0}, \left. \frac{\partial g}{\partial x_2} \right|_{x_0}, \dots, \left. \frac{\partial g}{\partial x_{n-1}} \right|_{x_0}, \tilde{p}_n \right)$$

per p_n il rag. precedente non funziona perché

$$x_0 + \varepsilon \vec{e}_n \notin \Pi$$

$$\text{definendo } p_{i,0} = \left. \frac{\partial g}{\partial x_i} \right|_{x_0}$$

$$\vec{p}(0) = (p_{1,0}, p_{2,0}, \dots, p_{n-1,0}, \tilde{p}_n)$$

\tilde{p}_n lo determino attraverso l'eq. scalare

$$F(\vec{p}(s), z(s), \gamma(s)) = 0$$

$$\text{in } s=0$$

Calcoliamo $\left. \frac{\partial w}{\partial x} \right|_{x=x_0}$

$$i=1 \dots n-1 \rightarrow \frac{\partial w}{\partial x_i} \Big|_{x_0} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{w(x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) - w(x_0)}{\varepsilon}$$

Π è lo spazio $\{x_n=0\} \Rightarrow \vec{x} \in \Pi \Leftrightarrow \vec{x} \cdot \vec{e}_n = 0$

$x_0 \in \Pi \Rightarrow (x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) \cdot \vec{e}_n = 0 \Rightarrow (x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) \in \Pi$

$\Rightarrow x \in \Pi \quad w(x) = g(x)$

$$\Rightarrow \frac{\partial w}{\partial x_i} \Big|_{x_0} = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \frac{g(x_0 + \varepsilon \vec{e}_i) - g(x_0)}{\varepsilon} = \left. \frac{\partial g}{\partial x_i} \right|_{x=x_0}$$

$$\text{Quindi } \vec{p} = \vec{p}(x_0) = \left(\left. \frac{\partial g}{\partial x_1} \right|_{x_0}, \left. \frac{\partial g}{\partial x_2} \right|_{x_0}, \dots, \left. \frac{\partial g}{\partial x_{n-1}} \right|_{x_0}, \tilde{p}_n \right)$$

per p_n il rag. precedente non funziona perché

$$x_0 + \varepsilon \vec{e}_n \notin \Pi$$

$$\text{definendo } p_{i,0} = \left. \frac{\partial g}{\partial x_i} \right|_{x_0}$$

$$\vec{p}(0) = (p_{1,0}, p_{2,0}, \dots, p_{n-1,0}, \tilde{p}_n)$$

\tilde{p}_n lo determino attraverso l'equaz. scalare

$$F(\vec{p}(s), z(s), \gamma(s)) = 0$$

$$\text{in } s=0$$

$$F(p_{1,0}, p_{2,0}, \dots, p_{m-1,0}, \tilde{p}_m, g(x_0), x_0) = 0$$

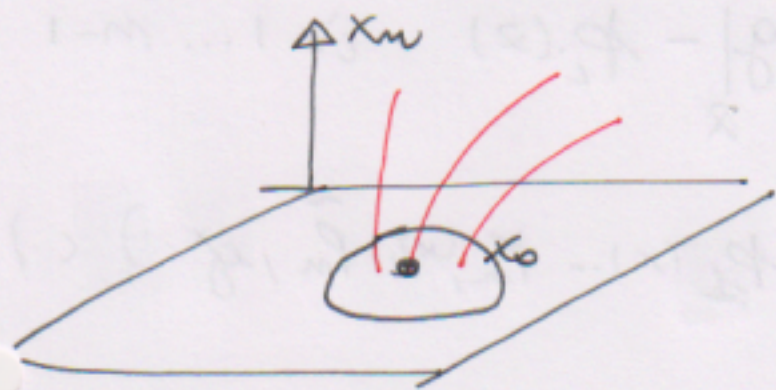
Ipotesi che sia possibile risolvere e trovare \tilde{p}_m dalla precedente relazione; ovvero esiste \vec{p}_0 :

$$\textcircled{1} \begin{cases} F(\vec{p}_0, g(x_0), x_0) = 0 \\ \quad \quad \quad \parallel \\ \quad \quad \quad z_0 \\ \vec{p}_i = \frac{\partial}{\partial x_i} g(x_0) \quad i = 1 \dots m-1 \end{cases} \rightarrow \text{Relazioni di compatibilità}$$

La terna (\vec{p}_0, z_0, x_0) è detta ammissibile

Verifichiamo quali siano le condizioni affinché

il sott. 1 sia risolubile in un intorno di x_0



condiz. che garantisca l'esistenza di tratti caratt. nell'intorno di un pt.

LEMMA Il sistema 1 ammette soluzione

in un intorno U_{x_0} se

$$\frac{\partial F}{\partial p_m} \Big|_{(p_0, z_0, x_0)} \neq 0$$

Ricordiamo

Th funzione implicita

$$\text{Sia } G: \mathbb{R}^m \times \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$$
$$\vec{p} \quad \vec{x}$$

$$\text{t.c. } G(\vec{p}_0, \vec{x}_0) = 0$$

$$\text{e } \det \left(\frac{\partial G_i}{\partial p_i} \right) \neq 0$$

$$\Rightarrow \text{esiste } h: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m \text{ t.c. } h(\vec{x}_0) = \vec{p}_0$$

$$\text{e } G(h(x), x) = 0 \text{ in un intorno di } x_0$$

$$\text{Seguano } G \Rightarrow \begin{cases} G_i(\vec{p}, \vec{x}) = -\partial_{x_i} g|_x + p_i(x) & i=1 \dots m-1 \\ G_m(\vec{p}, \vec{x}) = F(p_1(x) \dots p_{m-1}(x), \tilde{p}_m, g|_x; x) \end{cases}$$

Esistono (x_0, p_0, z_0) tema compatibile

$$G(p_0, x_0) = 0 \quad : \quad \begin{cases} G_i = -\partial_{x_i} g|_{x_0} + p_{i0} = 0 \\ G_m = F(\vec{p}_0, g(x_0), x_0) = 0 \end{cases}$$

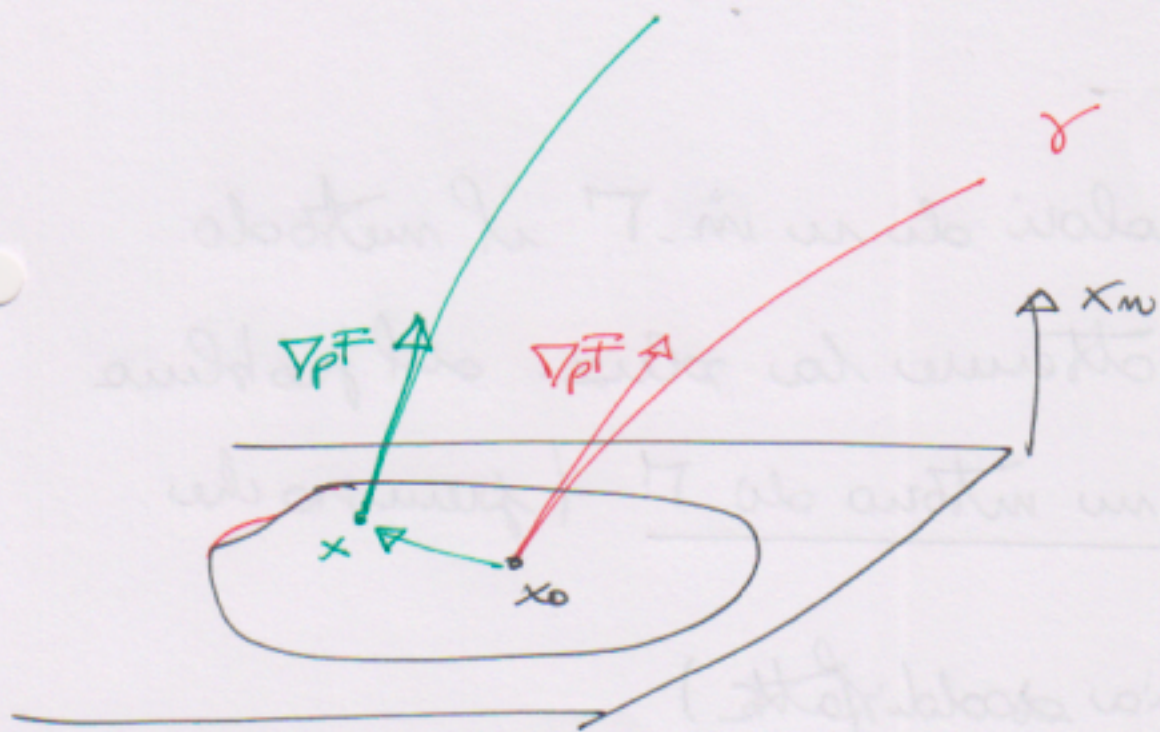
$$\frac{\partial G_i}{\partial p_j} = \begin{cases} \delta_{ij} & i=1 \dots m-1 \\ \frac{\partial F}{\partial p_j} & i=m \end{cases}$$

$$G_{ij} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & & \\ 0 & 0 & 1 & & & \\ & & & \ddots & & \\ \frac{\partial F}{\partial p_1} & \frac{\partial F}{\partial p_2} & \dots & \frac{\partial F}{\partial p_m} & & \end{pmatrix}$$

$$\det(G_{ij}) \Big|_{x=x_0} = \frac{\partial F}{\partial p_m} \Big|_{x=x_0}$$

Quindi $\frac{\partial F}{\partial p_m} \Big|_{x=x_0} \neq 0$ posso trovare $\vec{p}(\bar{x})$

t.c. le relazioni di compatibilità siano soddisfatte.
in un intorno di x_0



Nota: poiché $\nabla_p F$ è t.g. alla curva $\gamma(s)$ ($\dot{\gamma}(s) = \nabla_p F$)

chiedere $\frac{\partial F}{\partial p_m} \neq 0 \Rightarrow$ la curva "esce" dallo spazio τ .

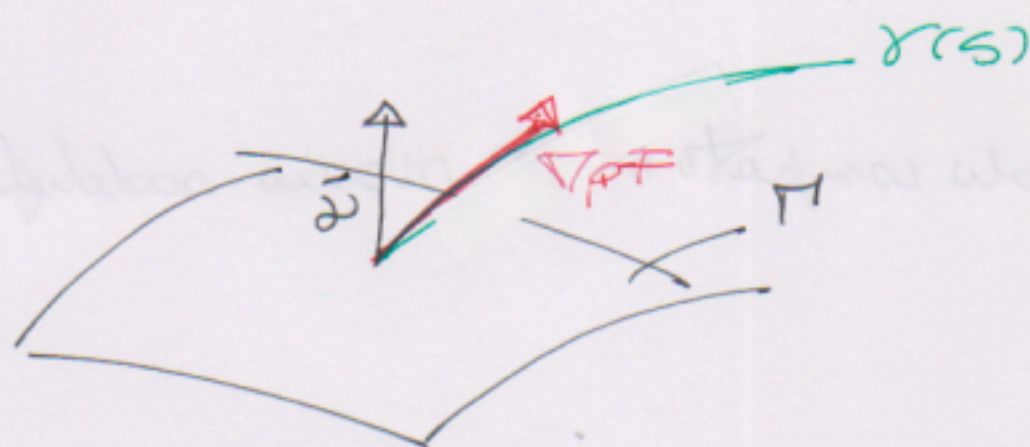
Affinché il metodo delle caratter. possa essere applicato
la velocità della curva caratter. deve avere componente non

nulle nelle direzioni ortogonali allo spazio in cui vengono assegnati i valori delle soluzioni.

Più in generale abbiamo che il sistema caratteristico ammette una soluzione locale (ovvero per δ suff. piccolo) se

vale la condizione
$$\nabla_p F \cdot \vec{\nu} \Big|_{x_0} \neq 0$$

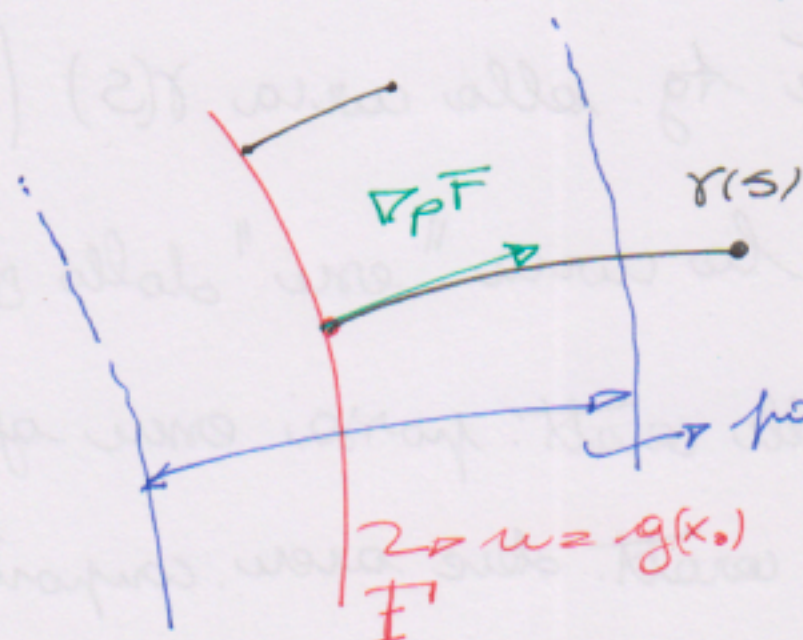
dove $\vec{\nu}$ è la normale alla sup. Γ



Quindi, se assegnati i valori di u in Γ il metodo alle caratter. permette di ottenere la soluz. del problema

$F(\nabla u, u, x) = 0$ in un intorno di Γ (purché

la cond. $\nabla_p F \cdot \nu \neq 0$ sia soddisfatta)

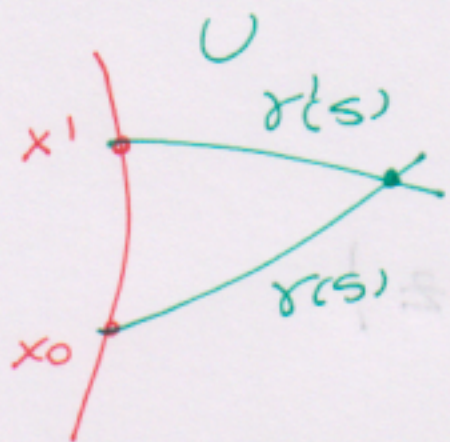


non si può trovare la soluzione in un intorno di Γ

$\Gamma: u = g(x_0)$

Metodo delle caratteristiche: mirino delle caract.

Problema che emerge quando si costruisce la soluz.
di un prob. diff. 1° ordine col metodo delle caract.



$z \rightarrow u(x)$ è determinato in 2 modi
diversi ed i risultati non sono
sempre compatibili

T^1

Come possiamo stabilire se 2 caract. si incontrano?

$\gamma(s)$: Fissato s $\gamma(s)$ può essere vista come

una mappa $\mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$ $x_0 \rightarrow x = \gamma(s)$

Le caract. non si incontrano se la mappa è invertibile:

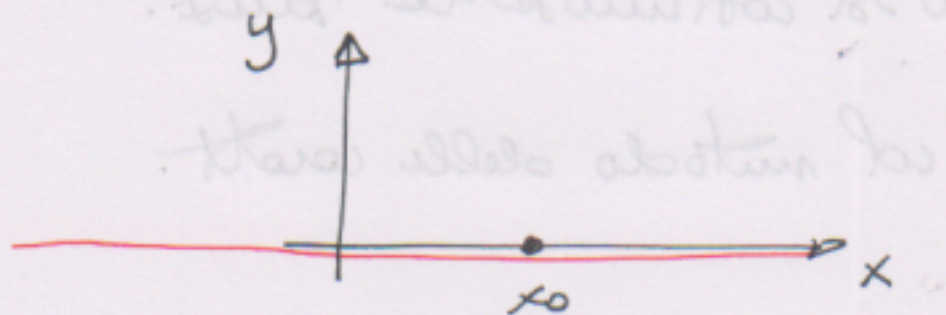
ad ogni pt $x \in U$ posso arrivare in solo x_0 e s

t.c. $\gamma(s) = x \quad \gamma(0) = x_0$



Es.

$$\begin{cases} \partial_y w + w \partial_x w = 0 & : w|_{y>0} \\ w = g(x) & y=0 \end{cases}$$



$$F = p_y + z p_x = 0 \quad \nabla_p F = (\underline{z}, 1)$$

$$\dot{z} = \dot{p} \cdot \nabla_p F = p_y + z p_x = 0 \Rightarrow \dot{z} = 0 \quad z = g(x_0)$$

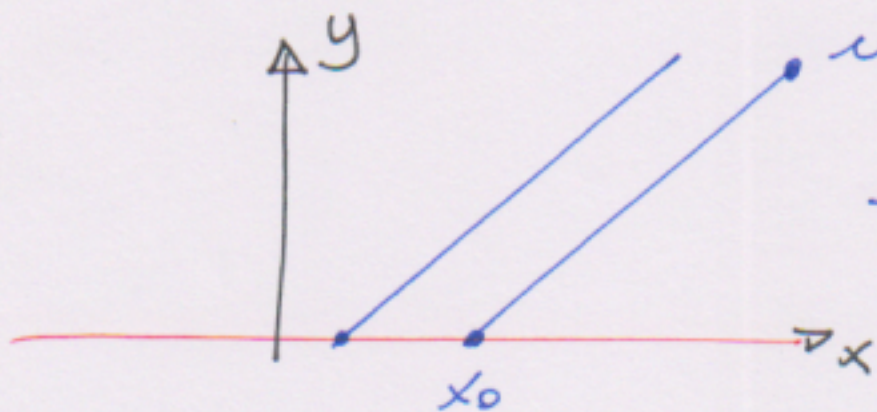
$$\dot{\gamma} = \nabla_p F \Rightarrow \begin{cases} \dot{x} = z(\omega) & X = z(\omega)S + x_0 \\ \dot{y} = 1 & y = S + y_0 \end{cases}$$

$$z(\omega) = g(x_0), \quad y_0 = 0$$

$$\gamma: \begin{cases} X = x_0 + S g(x_0) \\ y = S \end{cases} \rightarrow X = x_0 + g(x_0) y$$

rette il cui coeff. angolare
dipende da x_0

$$1) g(x) = k \Rightarrow \gamma \begin{cases} X = x_0 + Sk \\ y = S \end{cases}$$



$$w(x, y) = z(S) = w|_{k=0} = k$$

→ rette parallele

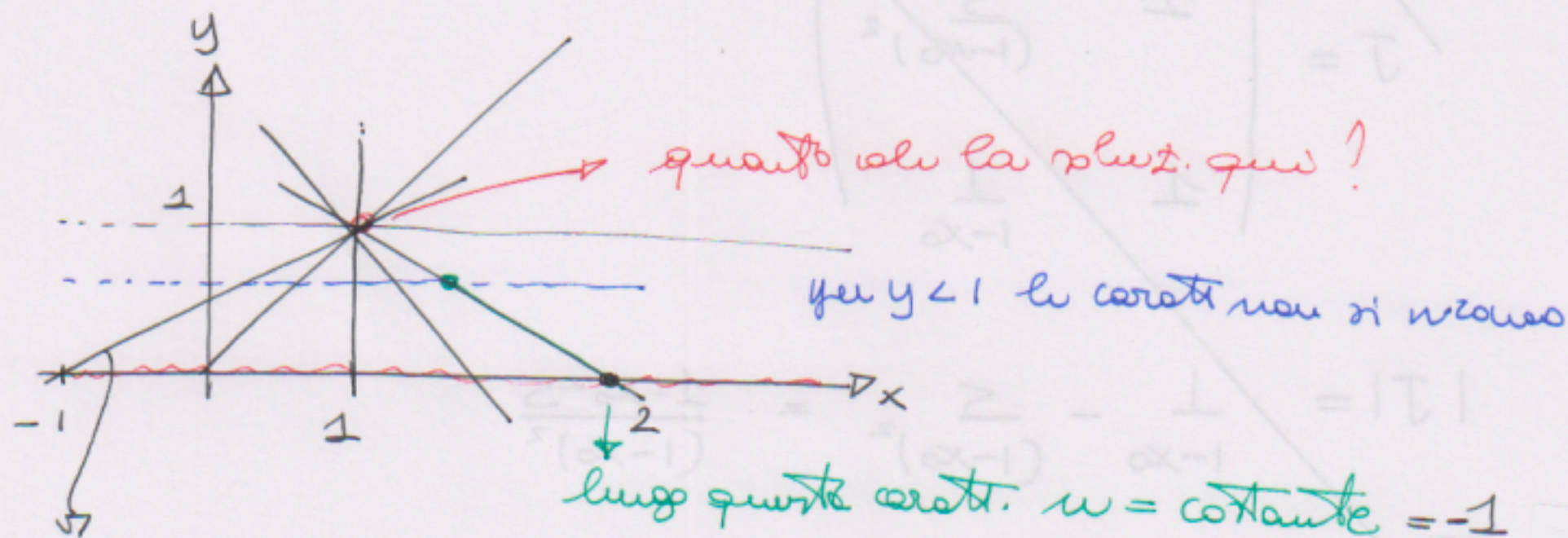
Soluz. costante ovunque

$$2) g(x_0) = (1 - x_0)^{-1}$$

Rette caratter. $x = x_0 + (1 - x_0)y$

$$y = s$$

Nota: tutte le caratter. passano per il punto $(x=1, y=1)$



qui $u = 2$

Le caratter. forniscono una mappa $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\gamma: (x_0, s) \rightarrow (x, y) = \gamma_x(s)$$

La mappa è invertibile (ovvero le caratter. non si incontrano)

e lo Jac. della transf. ha $\det \neq 0$

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(x_0, s)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x}{\partial x_0} & \frac{\partial y}{\partial x_0} \\ \frac{\partial x}{\partial s} & \frac{\partial y}{\partial s} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-s & 0 \\ 1-x_0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$|J| = 1-s$$

$$|J| = 0 \Rightarrow s = 1$$