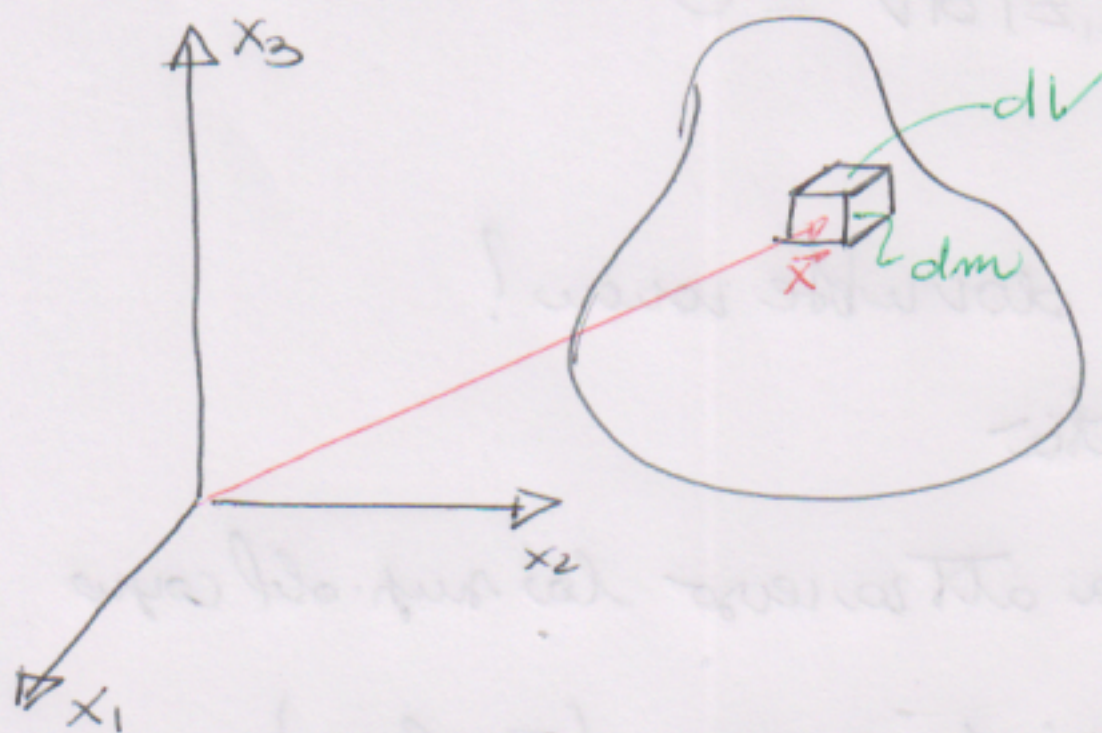


Dinamica dei continui: principi e equazioni fondamentali

Leggi di bilancio: esprimono la conservazione di alcune quantità fisiche

Forma integrale e Forma differenziale

Equazione di continuità



Densità ρ continua $\rho(x, t) = \lim_{dV \rightarrow 0} \frac{dm}{dV}$

$\rho(x, t)$: campo scalare; densità rispetto alle conf. attuali

Massa totale $M = \int_V \rho(x, t) dV$

Se si fa riferimento alla configurazione C_0

formano def. una densità lag. $\rho_0(\xi, t_0) = \lim_{dV_0 \rightarrow 0} \frac{dm_0}{dV_0}$

in questo caso la massa nella conf. di rif. si muove

$$M = \int_{V_0} \rho(\mathbf{r}, t_0) dV_0$$

Conservazione della massa: la massa di un corpo rimane costante in ogni configurazione

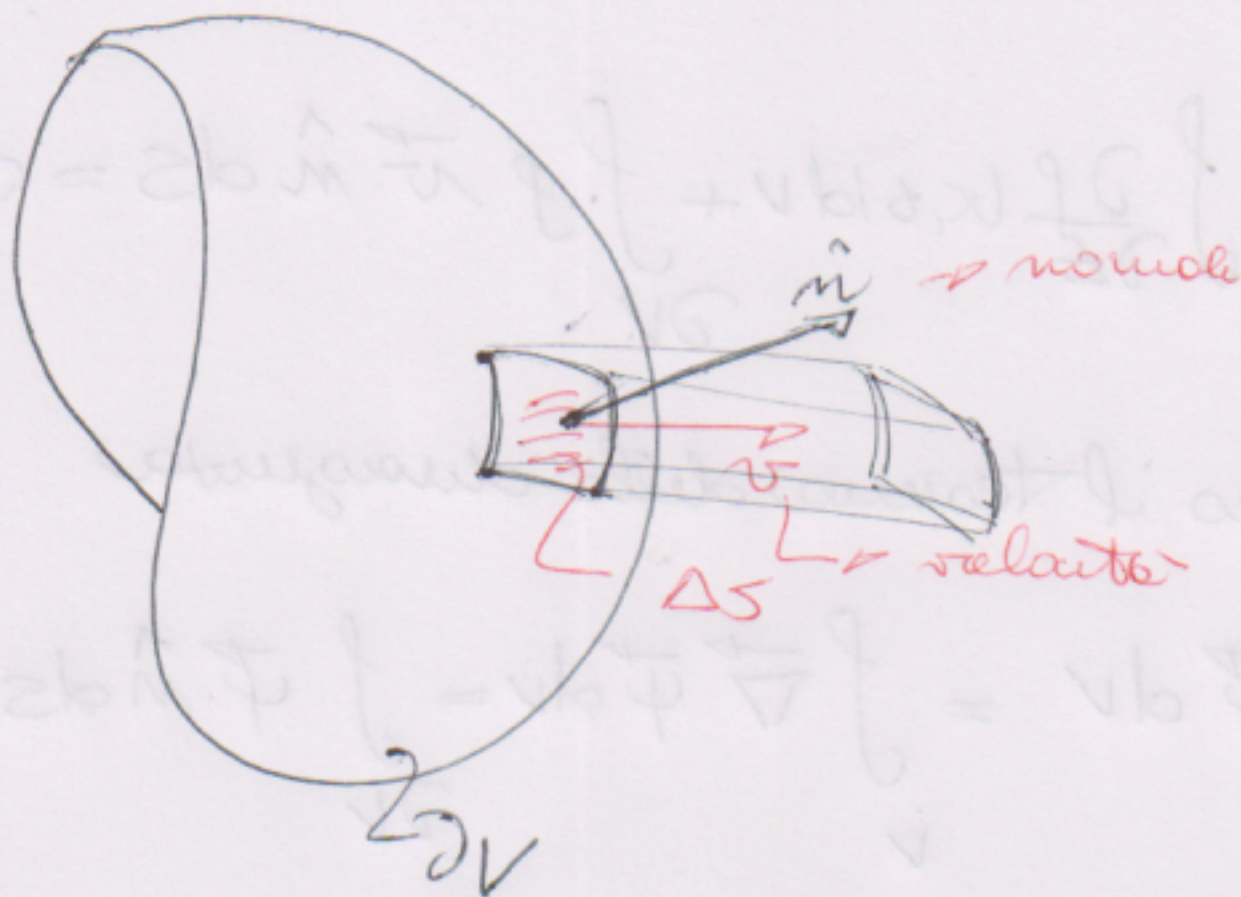
$$\frac{d}{dt} M = \frac{d}{dt} \int_V \rho(\mathbf{r}, t) dV = 0$$

Perché la massa dovrebbe variare?

- Variaz. di densità
- Flusso di massa attraverso la sup. del corpo
- Sorgenti o pozzi di massa (Escluso)

$$\frac{d}{dt} m = \int_V \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_{S=\partial V} \text{flusso attraverso la sup.}$$

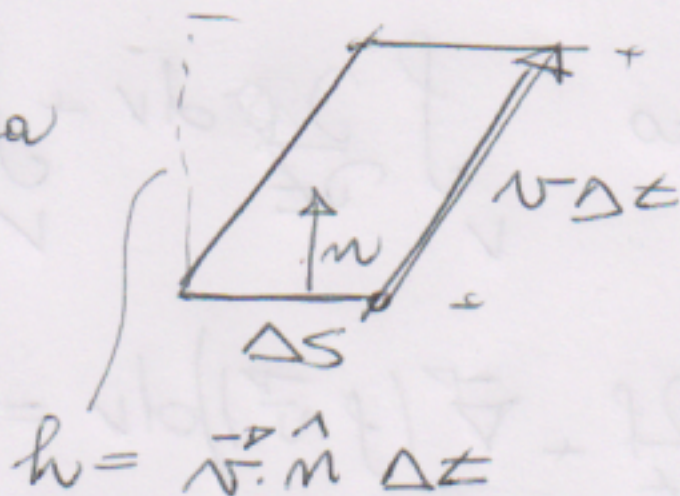
Valutano la quantità di particelle che esce ed
entra in un volume di tempo



Quantifichiamo la massa uscente da ΔS in Δt
 volume parallelep.
 Nel parallelep. $\Delta m = \rho \underbrace{\Delta S \Delta z}_{\text{Spazio percorso}} v_n$

$$v_n = \vec{v} \cdot \vec{n} \text{ velocità normale}$$

Ricorda la misura dell'area



mandando $\Delta t \rightarrow 0$ valutiamo la massa scaturita

attraverso la superficie $\frac{\partial \rho}{\partial t} = \frac{\Delta m}{\Delta t} = \rho \Delta S v_n$

flusso di massa attraverso ΔS

otteniamo

$$\frac{dm}{dt} = \int_V \frac{\partial f}{\partial t} dV + \int_V f \vec{v} \cdot \hat{n} dS = 0$$

Applichiamo il teorema della divergenza

$$\int_V \operatorname{div} \vec{\Psi} dV = \int_V \vec{\nabla} \cdot \vec{\Psi} dV = \int_V \vec{\Psi} \cdot \hat{n} dS$$

$$\text{con } \vec{\Psi} = f \vec{v}$$

$$\int_V f \vec{v} \cdot \hat{n} = \int_V \vec{\nabla} \cdot (f \vec{v}) dV$$
$$= \int_V \sum_i \frac{\partial}{\partial x_i} (f v_i)$$

otteniamo

$$\int_V \frac{\partial f}{\partial t} dV + \int_V \vec{\nabla} \cdot (f \vec{v}) dV =$$

$$\int_V \left(\frac{\partial f}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (f \vec{v}) \right) dV = 0$$

Formulazione integ. do Eq. continuità

Poiché questo bilancio di massa deve valere per
qualsiasi volume che considero (o suddivisione del
continuo)

Eq. di continuità

$$\frac{\partial f(x,t)}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (f \vec{v}) = 0$$

Formule. Eulero

Caso di un fluido a densità costante $f(x,t) = f_0$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0 \quad \text{Eq. dei fluidi incompressibili}$$

Notiamo che l'equaz. cont. può essere scritta anche

$$\frac{\partial f}{\partial t} + f \vec{\nabla} \cdot \vec{v} + \vec{v} \cdot \vec{\nabla} f = 0$$

↓
deriv. materiale

Eq. cont.
 \Rightarrow

$$\frac{df}{dt} + f \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$$

Derivazione attuale

Confrontiamo il calcolo della massa di un corpo
nella conf. di rif. o in quella attuale

$$m(V_0) = \int_{V_0} f(\xi, t_0) dV_0 = \int_V f(x, t) dV = m(V)$$

in cui abbiamo il legame $x = K(\xi, t)$

che induce il cambio di variabile $x \leftrightarrow \xi$

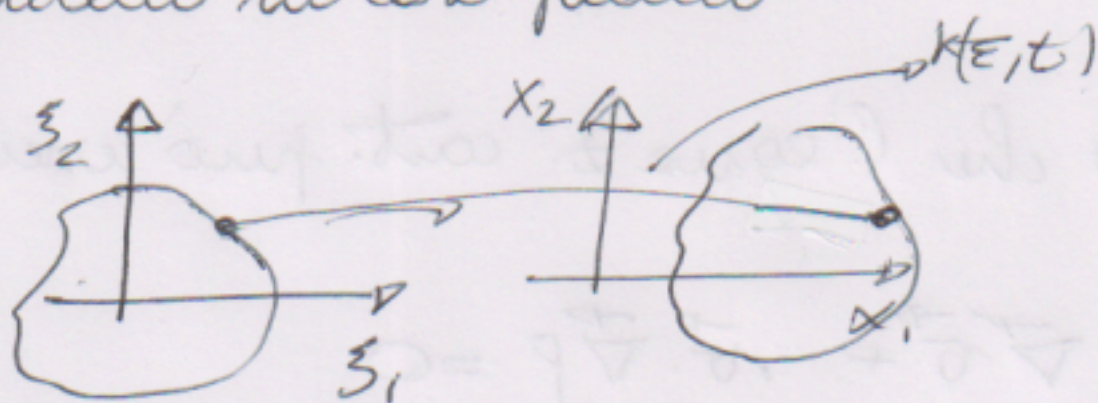
$$\int_V f(x, t) dV = \int_{V_0} f(x(\xi, t), t) |J(\xi, t)| dV_0$$

\downarrow
 cambio
 di variabile

Formula del cambio di variabile in un integrale.

$|J|$ = det della mat. Jacobiana delle trasformazioni

Es. consideriamo un caso piano



$$x_1 = x_1(\xi_1, \xi_2, t)$$

$$x_2 = x_2(\xi_1, \xi_2, t)$$

$$J = \frac{\partial(x_1, x_2)}{\partial(\xi_1, \xi_2)} = \begin{pmatrix} \frac{\partial x_1}{\partial \xi_1} & \frac{\partial x_1}{\partial \xi_2} \\ \frac{\partial x_2}{\partial \xi_1} & \frac{\partial x_2}{\partial \xi_2} \end{pmatrix}$$

$$|J| = \left| \frac{\partial x_1}{\partial \xi_1} \frac{\partial x_2}{\partial \xi_2} - \frac{\partial x_1}{\partial \xi_2} \frac{\partial x_2}{\partial \xi_1} \right|$$

Tornando alla formula generale otteniamo

$$\int_{V_0} (f(x(\xi, t), t) |J(\xi, t)| - f(\xi_0, t_0)) dV_0 = 0$$

per l'arbitrarietà di v_0

$$\int |J| = \int_0 \rightarrow \int |x(\xi, t), t| |J(\xi, t)| = \int_0(\xi, t_0)$$

poiché $J(\xi, t_0) = 1$

l'eq. precedente indica che la quantità $\int |J|$ è

costante: $\frac{d}{dt}(\int |J|) = 0$

Eq. di continuità in forma Lagrang.

Ricaviamo il legame fra le 2 esp. di continuità

Comordiniamo prima la formula * con $\int = 1$

$$\int_{V_t} dv = \int_{V_0} |J(\xi, t)| dv_0$$

misura vol.
a tempo t

deriviamo

$$\frac{d}{dt} \int_{V_t} dv = \int_{V_0} \frac{d|J|}{dt} dv_0 = \int_{V_0} \frac{1}{|J|} \frac{d|J|}{dt} |J| dv_0$$

misura del
volume infinitesimo
trasformato al
tempo t

$$|J| dv_0 = dv_t$$

↳ conserva (dilata) del volume

$$\frac{d}{dt} \int_{V_L} dV = \int_{V_L} \frac{1}{|J|} \frac{d|J|}{dt} dV_L$$

Adesso applichiamo la formula del bilancio di massa con massa nel caso Eulero per $\rho=1$

$$\frac{d}{dt} \int_{V_L} dV = \int_{V_L} \vec{v} \cdot \hat{n} = \int_{V_L} \vec{\nabla} \cdot \vec{v} dV_L$$

uguagliando

$$\int_{V_L} \frac{d|J|}{dt} \frac{1}{|J|} dV = \int_{V_L} \vec{\nabla} \cdot \vec{v} dV$$

$$\Rightarrow \frac{d|J|}{dt} = |J| \vec{\nabla} \cdot \vec{v}$$

Prendiamo l'eq. di continuità Lagrangiana

$$\frac{d}{dt} (\rho |J|) = 0$$

$$0 = \frac{d}{dt} \rho |J| + \rho \frac{d|J|}{dt} =$$

$$= \frac{d\rho}{dt} |J| + \rho |J| \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$$

Perché $|J| \neq 0 \Rightarrow \frac{d\rho}{dt} + \rho \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$

Utilizando $\frac{d}{dt} f(x,t) = \frac{\partial f}{\partial t} + \vec{v} \cdot \vec{\nabla} f$

$$\frac{\partial}{\partial t} f + \vec{v} \cdot \vec{\nabla} f + \rho \vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \rho + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{v}) = 0$$