

Trattazione statistica dei dati

Critero di Chauvenet

Criterio oggettivo per scartare misure sospette in una serie di N dati misurati x_1, x_2, \dots, x_N

10.1, 10.0, 10.2, 10.3, 10.2, 10.1, 10.0, 10.2, 10.1, 10.2, 10.1, 10.3, 11.0, 11.5, 11.6

Primo passo (se possibile): ripetere le misure per vedere se le “anomalie” si ripresentano

Secondo passo (se il primo non è possibile o non ha dato risultati):

a) si determinano media e deviazione standard →

$$\bar{x} \simeq 10.4 \text{ mm}, \quad \sigma_x \simeq 0.5 \text{ mm}$$

b) si determina la deviazione dalla media della misura più sospetta →

$$d = 1.2 \text{ mm} \text{ ovvero } 2.4 \sigma_x$$

c) si determina la probabilità di ottenere misure che differiscano dal valore “vero” almeno di questa quantità →

$$\begin{aligned} P(\text{al di fuori di } 2.4 \sigma_x) &= 1 - P(\text{entro } 2.4 \sigma_x) = \\ &= 1 - 0.984 = 0.016 \simeq \frac{1}{63} \end{aligned}$$

d) si applica il Criterio di Chauvenet che dice:

“Se il numero atteso di misure con deviazione rispetto al valore medio maggiore o uguale a quello della misura sospetta è minore di 0.5, la misura sospetta può essere scartata”

e) si scarta la misura sospetta e si riparte dal punto a) → **NOOOO!**

Il Criterio di Chauvenet può essere applicato 1 sola volta e la sua applicazione deve portare allo scarto di un numero ridotto di misure!

Trattazione statistica dei dati

Propagazione degli errori nel caso di incertezze accidentali e indipendenti tra loro

a) $z = x + A$ con A costante nota

probabilità di ottenere un certo valore x_i

$$P_x(x_i) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma_x} e^{-\frac{(x_i - X)^2}{2\sigma_x^2}} dx$$

probabilità di avere il corrispondente valore $z_i = x_i + A$ di z

$$P_z(z_i) = P_x(z_i - A) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma_x} e^{-\frac{[(z_i - A) - X]^2}{2\sigma_x^2}} dx = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma_x} e^{-\frac{[z_i - (X + A)]^2}{2\sigma_x^2}} dz$$

valore vero $Z = X + A$

larghezza σ_x

b) $z = B x$ con B costante nota

probabilità di ottenere un certo valore $z_i = B x_i$

$$P_z(z_i) = P_x(z_i/B) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma_x} e^{-\frac{[(z_i/B) - X]^2}{2\sigma_x^2}} dx = \frac{1}{\sqrt{2\pi} B \sigma_x} e^{-\frac{[z_i - (BX)]^2}{2 B^2 \sigma_x^2}} dz$$

valore vero $Z = BX$

larghezza $B\sigma_x$

Trattazione statistica dei dati

Propagazione degli errori nel caso di incertezze accidentali e indipendenti tra loro

c) $z = x + y$

Per le due grandezze misurate direttamente avremo

$$P_x(x_i) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma_x} e^{-\frac{(x_i-X)^2}{2\sigma_x^2}} dx \quad e \quad P_y(y_i) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma_y} e^{-\frac{(y_i-Y)^2}{2\sigma_y^2}} dy$$

probabilità di ottenere un certo valore $z_i = x_i + y_i$

$$P_z(z_i) = P_x(x_i) P_y(y_i) = \frac{1}{2\pi \sigma_x \sigma_y} e^{-\frac{1}{2} \left[\frac{(x_i-X)^2}{\sigma_x^2} + \frac{(y_i-Y)^2}{\sigma_y^2} \right]} dx dy$$

ma
$$\frac{(x_i-X)^2}{\sigma_x^2} + \frac{(y_i-Y)^2}{\sigma_y^2} = \frac{(x_i-X+y_i-Y)^2}{\sigma_x^2 + \sigma_y^2} + \frac{[\sigma_y^2 (x_i-X) - \sigma_x^2 (y_i-Y)]^2}{\sigma_x^2 \sigma_y^2 (\sigma_x^2 + \sigma_y^2)} = \frac{(x_i-X+y_i-Y)^2}{\sigma_x^2 + \sigma_y^2} + \alpha^2$$

da cui segue

$$P_z(z_i) = \frac{1}{2\pi \sigma_x \sigma_y} e^{-\frac{1}{2} \left[\frac{(x_i-X+y_i-Y)^2}{\sigma_x^2 + \sigma_y^2} \right]} e^{-\frac{\alpha^2}{2}} dx dy = \frac{1}{2\pi \sigma_x \sigma_y} e^{-\frac{1}{2} \left[\frac{(x_i-X+y_i-Y)^2}{\sigma_x^2 + \sigma_y^2} \right]} e^{-\frac{\alpha^2}{2}} dx dy$$

Sommando su tutte le possibili coppie x_i, y_i la cui somma vale z_i

$$P_z(z_i) \propto \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2}} e^{-\frac{1}{2} \left[\frac{(z_i-X-Y)^2}{\sigma_x^2 + \sigma_y^2} \right]}$$

valore vero $X + Y$

larghezza $\sigma_z = \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2}$

Trattazione statistica dei dati

Propagazione degli errori nel caso di incertezze accidentali e indipendenti tra loro

d) caso generale $z = z(x, y)$

le incertezze relative sulle grandezze misurate direttamente σ_x/\bar{x} e σ_y/\bar{y} siano molto minori di 1

$$z_i = z(x_i, y_i) = z(X, Y) + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)_{X,Y} (x_i - X) + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)_{X,Y} (y_i - Y)$$

costante A

B costante

B costante

variabile distribuita normalmente intorno al valore vero 0 con parametro di larghezza σ_x, σ_y

Combinando i tre termini

i valori z_i sono distribuiti normalmente intorno al valore vero $z(X, Y)$

parametro di larghezza

$$\sigma_z = \sqrt{\left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)_{X,Y}^2 \sigma_x^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)_{X,Y}^2 \sigma_y^2}$$

Trattazione statistica dei dati

Deviazione standard della media

100 misure della grandezza x

altre 100 misure \rightarrow totale (t) 200 misure

·
·
·

altre 100 misure \rightarrow totale (t) 5000 misure

X_{m1}, σ_{x1}

X_{m2}, σ_{x2}

·
·
·

X_{m50}, σ_{x50}

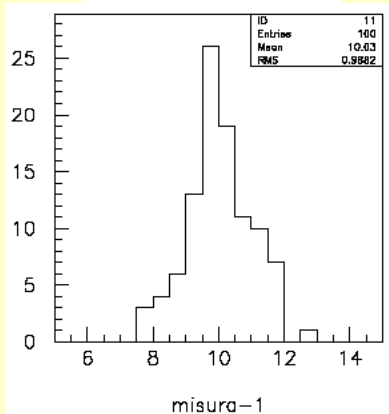
$X_{tm2} \approx X_{m1}, \sigma_{tx2} \approx \sigma_{x1}$

???

$X_{tm50} \approx X_{m1}, \sigma_{tx50} \approx \sigma_{x1}$

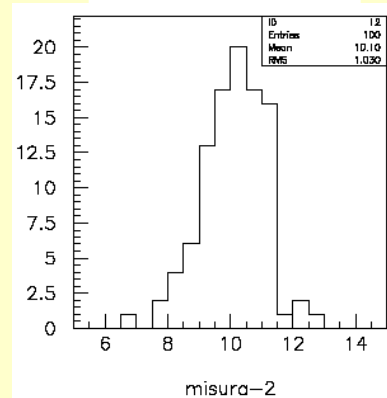
Misura della grandezza x (cm):

100 misure



$x_m = 10.03$ cm
 $\sigma_x = 0.97$ cm

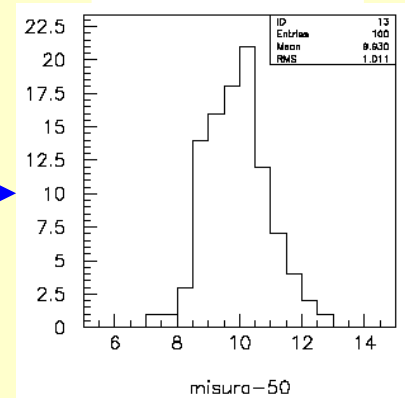
100 misure



$x_m = 10.10$ cm
 $\sigma_x = 1.03$ cm

3 49

100 misure

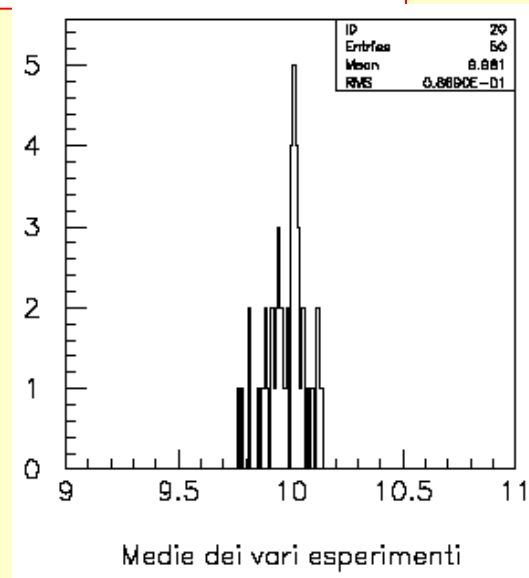


$x_m = 9.93$ cm
 $\sigma_x = 1.01$ cm

Trattazione statistica dei dati

Deviazione standard della media

Distribuzione dei valori medi



$x_m = 9.98 \text{ cm}$
 $\sigma_{x_m} = 0.09 \text{ cm}$
 $\approx 1/10 \text{ cm}$

la media è distribuita normalmente intorno al valore vero X con

deviazione standard della media

$$\sigma_{\bar{x}} = \frac{\sigma_x}{\sqrt{N}}$$

Incerteza con la quale il valor medio misurato stima statisticamente il valore vero

risultato della misura

$$\bar{x} \pm \sigma_{\bar{x}}$$

**Ma attenzione!!!
(errori sistematici)**

Trattazione statistica dei dati

Livello di confidenza

confrontare tra loro due misure di una grandezza z

$$z_1 \pm \sigma_1 \quad z_2 \pm \sigma_2$$

La deviazione τ tra le due misure è anch'essa distribuita normalmente

$$\tau_M = |z_1 - z_2| \quad \text{e} \quad \sigma_\tau = \sqrt{\left(\frac{\partial \tau}{\partial z_1}\right)^2 \sigma_1^2 + \left(\frac{\partial \tau}{\partial z_2}\right)^2 \sigma_2^2} = \sqrt{\sigma_1^2 + \sigma_2^2}$$

In generale τ_M sarà diverso da **zero** → valore corrispondente all'accordo perfetto

$$t = |\tau_M / \sigma_\tau| \quad P(\text{al di fuori di } t\sigma_\tau) = 1 - P(\text{entro } t\sigma_\tau) = 1 - \int_{-t\sigma_\tau}^{+t\sigma_\tau} p(\tau) d\tau$$

dove $p(\tau)$ è la densità di probabilità gaussiana associata alla deviazione τ .

$P(\text{al di fuori di } t\sigma_\tau)$

$P(\text{al di fuori di } t\sigma_\tau)$

grande

piccola

due misure sono

consistenti tra loro.

inconsistenti tra loro

Il limite di accettabilità

detto **livello di confidenza**

convenzionalmente posto al 5%

Trattazione statistica dei dati

Media pesata

$$x_1 \pm \sigma_1 \quad x_2 \pm \sigma_2 \quad x_3 \pm \sigma_3$$

tutte le misure siano consistenti tra loro

$$P_x(x_1) \propto \frac{1}{\sigma_1} e^{-\frac{(x_1-X)^2}{2\sigma_1^2}}$$

$$P_x(x_2) \propto \frac{1}{\sigma_2} e^{-\frac{(x_2-X)^2}{2\sigma_2^2}}$$

$$P_x(x_3) \propto \frac{1}{\sigma_3} e^{-\frac{(x_3-X)^2}{2\sigma_3^2}}$$

probabilità di ottenere la terna di misure

$$P_x(x_1, x_2, x_3) = P_x(x_1) P_x(x_2) P_x(x_3) \propto \frac{1}{\sigma_1 \sigma_2 \sigma_3} e^{-\frac{\chi^2}{2}} \longrightarrow \text{con}$$

$$\chi^2 = \left(\frac{x_1 - X}{\sigma_1}\right)^2 + \left(\frac{x_2 - X}{\sigma_2}\right)^2 + \left(\frac{x_3 - X}{\sigma_3}\right)^2$$

principio di massima verosimiglianza

$$\frac{\partial \chi^2}{\partial X} = 0 \quad \Rightarrow$$

$$X_M = \frac{\frac{x_1}{\sigma_1^2} + \frac{x_2}{\sigma_2^2} + \frac{x_3}{\sigma_3^2}}{\frac{1}{\sigma_1^2} + \frac{1}{\sigma_2^2} + \frac{1}{\sigma_3^2}}$$

Media pesata
con pesi \rightarrow

$$w_1 = \frac{1}{\sigma_1^2} \quad w_2 = \frac{1}{\sigma_2^2} \quad w_3 = \frac{1}{\sigma_3^2}$$

$$\sigma_{X_M} = \sqrt{\sum_i \left(\frac{\partial X_M}{\partial x_i}\right)^2 \sigma_i^2} = \frac{1}{\sqrt{\sum_i \frac{1}{\sigma_i^2}}} = \frac{1}{\sqrt{\sum_i w_i}}$$

Trattazione statistica dei dati

Covarianza nella propagazione degli errori

$$z = z(x, y) \longrightarrow N \text{ misure } (x_1, y_1, x_2, y_2, \dots, x_N, y_N) \longrightarrow \bar{x}, \bar{y} \text{ e } \sigma_x, \sigma_y$$

In corrispondenza delle N coppie x_i, y_i potremo determinare N valori di z_i

incertezze relative nelle misure dirette siano $\ll 1$

$$z_i = z(x_i, y_i) = z(\bar{x}, \bar{y}) + \left(\frac{\partial z}{\partial x} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} (x_i - \bar{x}) + \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} (y_i - \bar{y})$$

$$\bar{z} = \frac{\sum_{i=1}^N z_i}{N} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \left[z(\bar{x}, \bar{y}) + \left(\frac{\partial z}{\partial x} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} (x_i - \bar{x}) + \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} (y_i - \bar{y}) \right] = z(\bar{x}, \bar{y})$$

$$\begin{aligned} \sigma_z^2 &= \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N (z_i - \bar{z})^2 = \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N \left[\left(\frac{\partial z}{\partial x} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} (x_i - \bar{x}) + \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} (y_i - \bar{y}) \right]^2 = \\ &= \left(\frac{\partial z}{\partial x} \right)_{\bar{x}, \bar{y}}^2 \sigma_x^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right)_{\bar{x}, \bar{y}}^2 \sigma_y^2 + 2 \left(\frac{\partial z}{\partial x} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right)_{\bar{x}, \bar{y}} \sigma_{xy} \end{aligned}$$

$$\sigma_{xy} = \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y}) \longrightarrow \text{covarianza}$$

Trattazione statistica dei dati

Covarianza nella propagazione degli errori

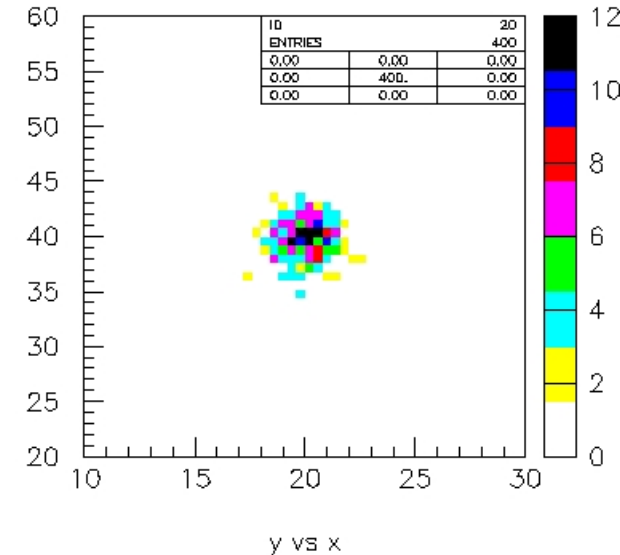
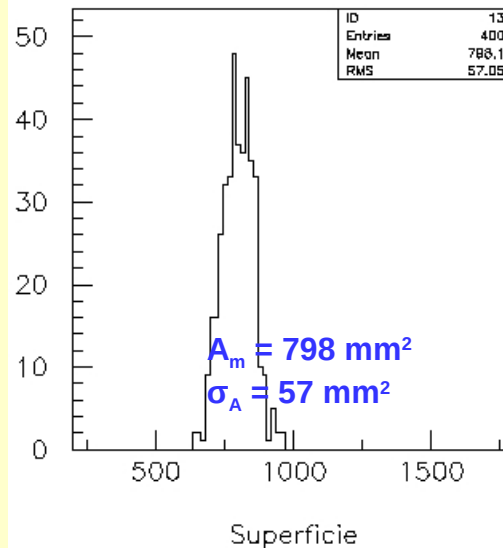
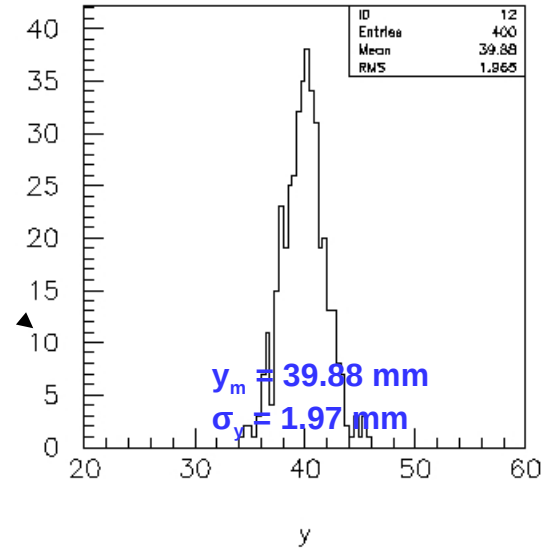
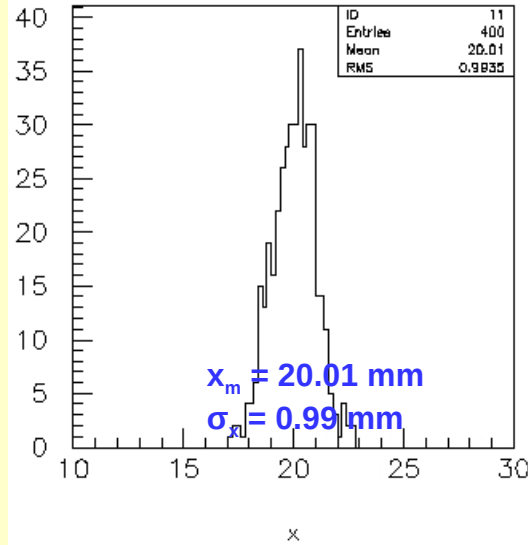
Misura della superficie di un rettangolo di lati $x, y \rightarrow A = x*y$

x e y sono misurate direttamente e sono indipendenti tra loro

$$\sigma_z = \sqrt{\left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)_{X,Y}^2 \sigma_x^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)_{X,Y}^2 \sigma_y^2}$$



$$20.01^2 * 1.97^2 + 39.88^2 * 0.99^2 = 57^2$$



Trattazione statistica dei dati

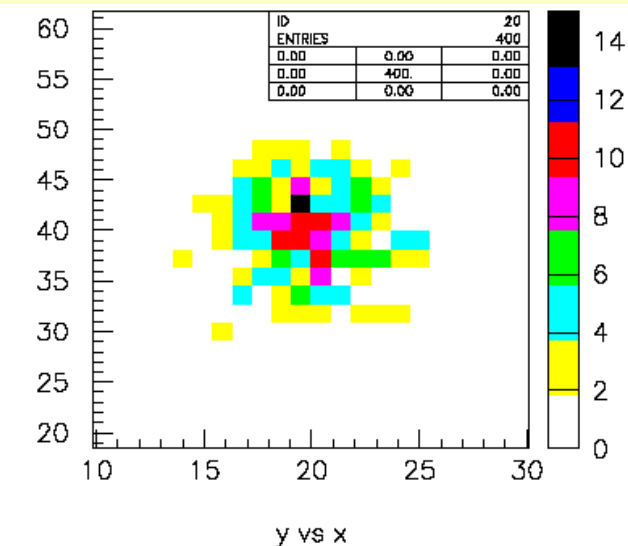
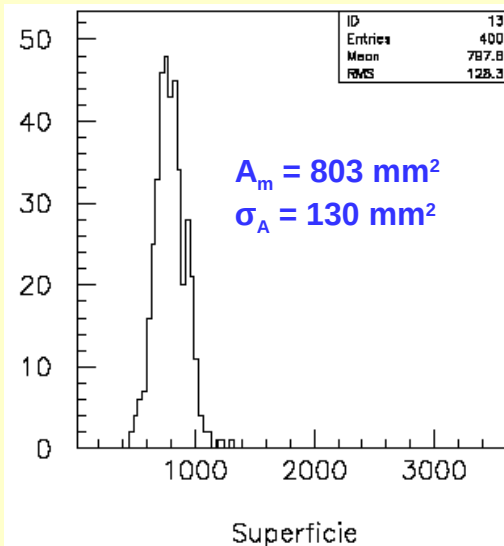
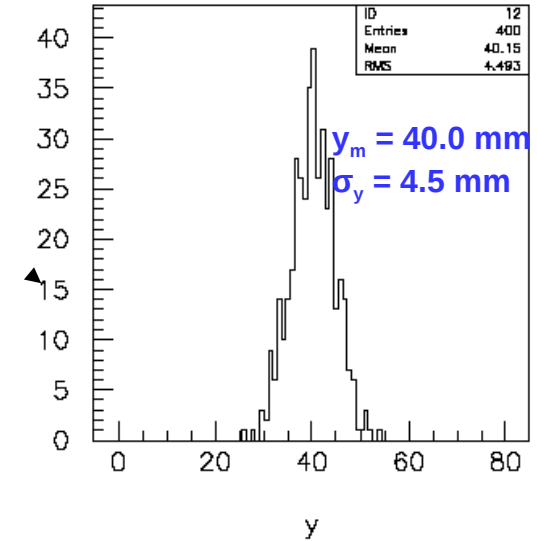
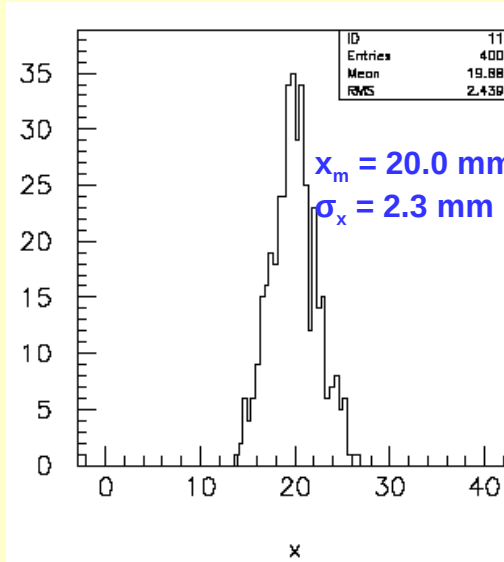
Covarianza nella propagazione degli errori

Durante le misure si ha una variazione gaussiana di temperatura che produce un'elongazione relativa di $\pm 10\%$ (σ_T) su x e y

Tale variazione aumenta σ_x e σ_y ; se ciò influenzasse le misure di x e y in maniera indipendente avremmo:

$$\sigma_z = \sqrt{\left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)_{X,Y}^2 \sigma_x^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)_{X,Y}^2 \sigma_y^2}$$

$$\sigma_A^2 = 20^2 * 4.5^2 + 40^2 * 2.3^2 = 129^2$$



Trattazione statistica dei dati

Covarianza nella propagazione degli errori

Più realisticamente la variazione gaussiana di temperatura influenzerà in maniera correlata le due lunghezze x e y rendendo le fluttuazioni sulle loro misure non indipendenti. Infatti

$$\sigma_A^2 = 172^2 > 129^2$$

Ma $39.7 \cdot 2.3 + 19.9 \cdot 4.5 \approx 181!!!$

$$\sigma_z \leq \left| \frac{\partial z}{\partial x} \right|_{\bar{x}, \bar{y}} \sigma_x + \left| \frac{\partial z}{\partial y} \right|_{\bar{x}, \bar{y}} \sigma_y$$

